# ПЕРЕХОДНЫЕ ПРОЦЕССЫ В ЛИНЕЙНОЙ ЦЕПИ ВТОРОГО ПОРЯДКА

Цель работы:

– исследовать переходные процессы в линейной цепи второго порядка при подключении к источнику постоянного напряжения;

 установить влияние параметров исследуемой цепи на характер переходного процесса;

 исследовать и измерить параметры переходного процесса с помощью электронного осциллографа.

# Краткая теория

Одна из распространенных задач расчета переходных процессов заключается в анализе переходных процессов в последовательной R, L, C цепи при подключении её к источнику постоянного напряжения (рис. 8.1).



Рис. 8.1. Схема для расчета переходного тока и напряжения при подключении последовательной *RLC*-цепи к источнику напряжения: *E* – источник постоянного напряжения; *S* – ключ; *R* – резистор; *L* – катушка индуктивности; *C* – конденсатор

Запишем уравнение второго закона Кирхгофа для момента времени *t*<sub>+</sub> после коммутации:

$$U = u_L + u_R + u_C = L\frac{di}{dt} + Ri + \frac{1}{C}\int_0^t i dt.$$
 (8.1)

Уравнение после дифференцирования приводится к дифференциальному уравнению второго порядка:

$$L\frac{d^{2}i}{dt^{2}} + R\frac{di}{dt} + \frac{1}{C}i = 0$$
 (8.2)

Уравнение является однородным, из чего следует, что данное уравнение соответствует свободному режиму и переходной ток равен свободному ( $i = i_{cB}$ ). В установившемся режиме после заряда конденсатора от источника постоянного напряжения вынужденный ток будет равен нулю ( $i_{вын} = 0$ ). Обратите внимание на тот факт, что также будет выглядеть уравнение (8.2) и при переключении цепи от источника напряжения на короткое замыкание.

Однородному дифференциальному уравнению соответствует характеристическое уравнение

$$Lp^2 + Rp + \frac{1}{C} = 0, (8.3)$$

корни которого равны:

$$p_{1,2} = -\frac{R}{2L} \pm \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}} = -\delta \pm \sqrt{\delta^2 - \omega_0^2} \qquad (8.4)$$

где  $\delta = \frac{R}{2L}$  – коэффициент затухания;  $\omega_0 = \frac{1}{LC}$  угловая резонансная частота контура.

Корни уравнения могут быть действительными при  $\delta \ge \omega_0$  или комплексными сопряженными при  $\delta < \omega_0$ . Для действительных корней решение однородного дифференциального уравнения – ток

*i*<sub>св</sub> – имеет апериодический характер, а для комплексных – колебательный.

Наименьшее активное сопротивление, соответствующее предельному случаю апериодического процесса, называется критическим:

$$R_{\kappa p} = 2\sqrt{L/C} . \tag{8.5}$$

Рассмотрим три возможных случая при включении цепи *R*, *L*, *C* на постоянное напряжение.

Апериодический режим имеет место при  $\delta < \omega_0$ , т.е.  $R > R_{\rm kp}$  или Q < 0,5. Корни характеристического уравнения получаются действительными отрицательными числами:

$$p_1 = -\delta + \sqrt{\delta^2 - \omega_0^2}, \qquad p_2 = -\delta - \sqrt{\delta^2 - \omega_0^2}$$
 (8.6)

причем  $|p_1| < |p_2|$ .

Общее решение однородного дифференциального уравнения имеет вид

$$i = i_{c_{\theta}} = A_1 e^{p_1 t} + A_2 e^{p_2 t}.$$
(8.7)

Постоянные интегрирования определяются из двух начальных условий. Независимое начальное условие записывается на основе первого закона коммутации:

$$i(t_{+} = 0) = i(t_{-}) = 0,$$
 (8.8)

откуда уравнение переходного тока для момента времени  $t_+$ :

$$i(t_{+}=0)=0=A_{1}+A_{2} unu A_{1}=-A_{2}.$$
 (8.9)

Второе зависимое начальное условие находится из уравнения второго закона Кирхгофа для схемы после коммутации при  $t = t_+$ :

$$Ri(t_{+} = 0) + L\frac{di}{dt}(t_{+} = 0) + u_{C}(t_{+} = 0) = U$$
(8.10)

Так как  $u_C(t_+) = u_C(t_-) = 0$ , то зависимое начальное условие определяется выражением

$$\frac{di}{dt}(t_{+}=0) = \frac{U}{L}$$
 (8.11)

Определяем производную переходного тока

$$\frac{di}{dt} = A_1 p_1 e^{p_1 t} + A_2 p_2 e^{p_2 t}$$
(8.12)

и записываем ее для момента коммутации:

$$\frac{di}{dt}(t_{+}=0) = A_{1}p_{1} + A_{2}p_{2} = \frac{U}{L}.$$
(8.13)

Из уравнений (8.8) и (8.13) определяем постоянные интегрирования

$$A_1 = -A_2 = \frac{U}{L(p_1 - p_2)}, \qquad (8.14)$$

где  $p_1 - p_2 = 2\sqrt{\delta^2 - \omega_0^2}.$ 

Таким образом, переходный ток в апериодическом режиме определяется выражением

$$i = \frac{U}{L(p_1 - p_2)} e^{p_1 t} - \frac{U}{L(p_1 - p_2)} e^{p_2 t} =$$
$$= \frac{U}{L(p_1 - p_2)} (e^{p_1 t} - e^{p_2 t}).$$
(8.15)

Переходные напряжения на резисторе:

$$u_{R} = u_{R_{ce}} = Ri = \frac{UR}{L(p_{1} - p_{2})} (e^{p_{1}t} - e^{p_{2}t}); \qquad (8.16)$$

на индуктивности:

$$u_{L} = u_{L_{ce}} = L \frac{di}{dt} = \frac{U}{p_{1} - p_{2}} (p_{1}e^{p_{1}t} - p_{2}e^{p_{2}t}); \quad (8.17)$$

наконец, на емкостном элементе:

$$U_{C} = U_{C_{CB}} + U_{C_{BbH}} =$$

$$= \frac{1}{C} \int_{0}^{t} i dt + U = \frac{U}{p_{1} - p_{2}} (p_{2}e^{p_{1}t} - p_{1}e^{p_{2}t}) + U \qquad (8.18)$$

На рис. 8.2 показана кривая переходного тока *i* для апериодического режима. Так как  $|p_1| < |p_2|$ , экспонента  $A_1 e^{p_1 t}$  затухает медленнее, чем экспонента  $A_2 e^{p_2 t}$ .



Рис. 8.2. График зависимости переходного тока от времени в апериодическом режиме

На рис. 8.3 приведены графики переходных напряжений  $U_C$ ,  $U_L$  и переходного тока *i* с указанием характерных точек для моментов времени  $t_1$ ,  $t_2$ .



Рис. 8.3. Графики тока *i* и напряжений *u*<sub>L</sub> и *u*<sub>C</sub> для апериодического режима

Напряжение  $u_C$  монотонно возрастает от нуля до напряжения источника U. В момент времени  $t_1$  ток достигает максимума, а кривая  $u_C$  становится более пологой. Это время можно рассчитать, приравняв к нулю производную тока:

$$t_1 = \frac{1}{p_1 - p_2} ln \frac{p_2}{p_1}.$$
(8.19)

В первый момент после коммутации напряжение на индуктивности равно напряжению источника, затем оно уменьшается и в момент времени  $t_1$  становится равным нулю. Далее  $u_L$  становится отрицательным и в момент времени  $t_2$  достигает некоторого максимума, после чего уменьшается и стремится к нулю, что связано с перегибом кривой тока *i*. Момент времени  $t_2$  можно рассчитать, приравняв к нулю производную напряжения  $u_L$ :

$$t_2 = 2t_1. (8.20)$$

Переходное напряжение  $u_R$  по форме повторяет график тока. *Колебательный (периодический) режим* возникает в цепи при  $\delta < \omega_0$  ( $R < R_{\rm кp}$ ) или при Q > 0,5. Корни характеристического уравнения (8.4) в этом режиме получаются комплексными и сопряженными (с отрицательной действительной частью):

$$p_{1,2} = -\delta \pm \sqrt{\delta^2 - \omega_0^2} = -\delta \pm j \sqrt{\omega_0^2 - \delta^2} = -\delta \pm j \omega_{c_{\theta}}, (8.21)$$

где  $\omega_{ce} = \sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}$  – угловая частота свободных (собственных) колебаний тока и напряжений во время переходного процесса в цепи *R*, *L*, *C*.

Таким образом, при включении в *RLC*-цепь с большой добротностью источника постоянного напряжения переходные процессы в ней имеют колебательный характер. Ток в цепи и напряжения на элементах представляют собой гармонические функции, амплитуда которых экспоненциально уменьшается во времени. Колебательный характер переходного процесса в цепи связан с периодическим обменом энергией между емкостью и индуктивностью, а затухание колебаний объясняется потерями энергии в сопротивлении.

Корни  $p_1$ ,  $p_2$  характеристического уравнения (рис.8.4) расположены симметрично относительно оси абсцисс в левой полуплоскости на полуокружности с радиусом, численно равным резонансной частоте последовательного контура  $\omega_0$ .



Рис. 8.4. Изображение корней характеристического уравнения для периодического затухающего режима в комплексной плоскости

Чем меньше коэффициент затухания  $\delta$ , тем ближе к мнимой оси расположены корни уравнения, меньше различие между  $\omega_{cB}$  и  $\omega_0$  и медленнее затухание свободных процессов. В пределе, при  $\delta = 0$ , корни характеристического уравнения располагаются на мнимой оси, частота свободных колебаний совпадает с резонансной частотой цепи, а колебательные процессы в цепи носят незатухающий характер. Таким образом, резонансная частота *RLC*-цепи численно равна частоте свободных колебаний цепи при  $\delta = 0$ .

Период затухающих колебаний определим из угловой частоты свободных колебаний:

$$T_{ce} = \frac{2\pi}{\omega_{ce}}.$$
(8.22)

Общее решение однородного дифференциального уравнения для колебательного режима в этом случае имеет вид

$$i = i_{ce} = A_1 e^{-\delta t} \sin \omega_{ce} t + A_2 e^{-\delta t} \cos \omega_{ce} t.$$
 (8.23)

Для определения постоянных интегрирования применяются начальные условия (8.10, 8.11). Из независимого начального условия следует:

$$0 = A_1 \cdot 0 + A_2 \cdot 1, \tag{8.24}$$

откуда  $A_2 = 0$  и переходный ток:

$$i = i_{ce} = A_1 e^{-\delta t} \sin \omega_{ce} t. \tag{8.25}$$

Пользуясь зависимым начальным условием, получим

$$\frac{U}{L} = A_1 \omega_{c_{\theta}}, \quad om \kappa y \partial a \quad A_1 = \frac{U}{\omega_{c_{\theta}} L}.$$
(8.26)

Таким образом, переходный ток в колебательном (периодическом) режиме подчиняется закону:

$$i = i_{ce} = \frac{U}{\omega_{ce}L} e^{-\delta t} \sin \omega_{ce} t.$$
(8.27)

График переходного тока в колебательном (периодическом) режиме приведен на рис. 8.5.



Рис. 8.5. Зависимость переходного тока в колебательном (периодическом) режиме от времени

Переходные напряжения на резисторе:

$$u_{R} = u_{Rcs} = Ri_{cs} = \frac{RU}{\omega_{cs}L}e^{-\delta t}\sin\omega_{cs}t; \qquad (8.28)$$

на катушке индуктивности:

$$u_{L} = u_{Lce} = L \frac{di_{ce}}{dt} = L \frac{U}{\omega_{ce}L} e^{-\delta t} (\omega_{ce} \cos \omega_{ce} t - \delta \sin \omega_{ce} t) =$$

$$= -\frac{U\omega_0}{\omega_{c_{\theta}}}e^{-\delta t}\sin\left(\omega_{c_{\theta}}t - \psi\right); \qquad (8.29)$$

и на конденсаторе:

$$u_{C} = u_{Cc6} + u_{C6bH} = \frac{1}{C} \int i_{c6} dt + U =$$

$$= U - \frac{U}{\omega_{c6}} e^{-\delta t} (\omega_{c6} \cos \omega_{c6} t + \delta \sin \omega_{c6} t) =$$

$$= U - \frac{U}{\omega_{c6}} e^{-\delta t} (\omega_{0} \sin \psi \cdot \cos \omega_{c6} t + \omega_{0} \cos \psi \cdot \sin \omega_{c6} t) =$$

$$= U \left( 1 - \frac{\omega_{0}}{\omega_{c6}} e^{-\delta t} \sin(\omega_{c6} t + \psi) \right) \qquad (8.30)$$

где  $\psi = \operatorname{arctg} \frac{\omega_{c_{\beta}}}{\delta}, \ \omega_0 \sin \psi = \omega_{c_{\beta}}, \ \omega_0 \cos \psi = \delta$  (рис. 8.4).

Графические зависимости напряжений во время переходного процесса представлены на рис. 8.6. График тока *i* по форме совпадает с напряжением  $u_R$ . Ток совершает затухающие колебания с угловой частотой  $\omega_{\rm cB} = 2\pi/T_{\rm cB}$  относительно оси времени, стремясь к нулю.

Коэффициент затухания  $\delta$  и угловая частота  $\omega_{cB}$  зависят от параметров цепи *R*, *L*, *C*. При увеличении  $\delta$  за счет увеличения *R* уменьшается  $\omega_{cB}$  и возрастает период  $T_{cB}$ . Чем меньше  $\delta$  по сравнению с  $\omega_0$ , тем медленнее затухает колебательный процесс и тем ближе частота собственных колебаний  $\omega_{cB}$  к резонансной частоте  $\omega_0$ .

Напряжение  $u_C$  колеблется с той же частотой с затуханием амплитуды около своего установившегося значения U. Оно достигает наибольшего значения примерно через половину периода после включения цепи и не может превзойти 2U.

В момент коммутации  $u_C(0) = 0$ ,  $u_R(0) = 0$ , следовательно, напряжение на индуктивности  $u_L(0) = U$  и далее оно затухает, колеблясь относительно оси времени.

Величина  $1/\delta = 2L/R = \tau$  называется постоянной времени колебательного контура. Геометрический смысл постоянной времени колебательного контура заключается в том, что величина  $\tau$  численно равна длине подкасательной к огибающей тока (рис. 8.5). Колебания возникают вследствие периодического преобразования энергии электрического поля емкости в энергию магнитного поля индуктивности и обратно, причем эти колебания сопровождаются потерей энергии в виде тепла на сопротивлении *R*.



Рис. 8.6. Графические зависимости напряжений во время переходного процесса в колебательном режиме

Скорость затухания колебаний принято оценивать декрементом колебания  $\Delta$ . Декрементом колебания называется отношение двух последующих амплитуд напряжения или тока одного знака:

$$\Delta = \frac{u_R(t)}{u_R(t + T_{c_{\theta}})} = e^{\delta T_{c_{\theta}}}.$$
(8.31)

Декремент колебания не зависит от времени, он определяется лишь параметрами цепи.

После завершения переходного процесса, независимо от его характера, ток в цепи будет равен нулю, а напряжение на емкости будет равно напряжению источника.

*Критический режим* реализуется при  $\delta = \omega_0 (R = R_{\rm kp})$ , т. е. при Q = 0,5. Корни характеристического уравнения (8.4) будут действительными и равными между собой:

$$p_1 = p_2 = -\delta = -\frac{R}{2L}.$$
 (8.32)

Критический режим можно назвать границей межу апериодическим и колебательным режимами. Кривые i,  $U_C$ ,  $U_L$  по форме не отличаются от графиков зависимостей, приведенных на рис. 8.3, однако переменные быстрее возрастают и убывают.

При подаче прямоугольного положительного импульса амплитудой U и длительностью  $t_{\mu}$  на цепь R, L, C в контуре возникает переходный процесс, полностью аналогичный рассмотренному случаю подключения цепи к источнику постоянного напряжения. После окончания импульса начинается разряд заряженного конденсатора на цепь R, L. Уравнение второго закона Кирхгофа для цепи разряда конденсатора получается однородным:

$$\frac{d^2 u_C}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{du_C}{dt} + \frac{1}{LC} u_C = 0$$
(8.33)

Ток и напряжения во время переходного процесса определяются только свободными составляющими. Постоянные интегрирования при апериодическом и колебательном процессах будут такими же, как при заряде конденсатора, но с обратным знаком.

#### ВЫПОЛНЕНИЕ РАБОТЫ

1. На лабораторном стенде соберите электрическую схему, приведенную на рис. 8.7, содержащую последовательно включенные переменный резистор с сопротивлением до 4,7 кОм, индуктивность L = 1 - 10 мГн и конденсатор C = 4,7 - 10 нФ.

Установите на генераторе амплитуду прямоугольных импульсов U = 2 В. Длительность импульса  $t_u$  и период выбираются такими, чтобы они превышали длительность переходных процессов в исследуемой электрической цепи.

Подключите выход генератора импульсов ко входу I канала осциллографа и добейтесь устойчивого изображения сигнала ос-

циллографа. Подключите выход генератора и вход I канала осциллографа ко входу схемы, а канал II осциллографа – к резистору R. Движок переменного резистора R установите в среднее положение.



Рис. 8.7. *G* – генератор сигналов синусоидальной формы; *PV*1, *PV*2 – вольтметры; *L*, *C* – индуктивность и емкость соответственно; *RP* – переменный резистор; *Osc* – осциллограф

Необходимо, чтобы элемент схемы, с которого снимается напряжение осциллографом, имел общую нулевую точку с генератором и осциллографом.

2. Установите на экране осциллографа устойчивое изображение напряжений  $u_{\text{BX}}$  и  $u_R$ . Рассчитайте величину критического сопротивления  $R_{\kappa p}$ .

По осциллограмме напряжения  $u_R$  с помощью переменного резистора R подберите величину критического сопротивления  $R_{\kappa p}$ , при котором колебательный режим сменится критическим апериодическим. Отключите переменный резистор от цепи. Измерьте омметром сопротивление  $R_{\kappa p}$ , сравните с расчетной величиной. Запишите результаты измерения и расчета в табл. 8.

3. Для исследования апериодического режима установите  $R > R_{\kappa p}$ . Измерьте это сопротивление, результаты запишите в табл. 8.

Зарисуйте с указанием масштабов по осям на одном рисунке осциллограммы напряжений  $U_{\rm BX}$ ,  $u_R$ ,  $u_C$ ,  $u_L$ .

По соответствующим осциллограммам определите: момент времени  $t_1$ , при котором ток имеет максимум, а  $u_L = 0$ ; напряжение

на резисторе  $u_R(t_1)$ , конденсаторе  $u_C(t_1)$ ; момент времени  $t_2$ , который соответствует отрицательному максимуму напряжения  $u_L$ ; напряжение на конденсаторе  $u_C(t_u)$ , где  $t_u$  – длительность импульса. Результаты измерений запишите в табл. 8.

4. Для исследования колебательного режима установите  $R < R_{\kappa p}$ . Измерьте это сопротивление омметром, результаты запишите в табл. 9.

Зарисуйте с указанием масштабов по осям на одном рисунке осциллограммы напряжений  $U_{\rm BX}$ ,  $u_R$ ,  $u_C$ ,  $u_L$ .

По соответствующим осциллограммам определите: период свободных затухающих колебаний  $T_{cB}$ ; угловую частоту свободных колебаний  $\omega_{cB}$ ; момент времени  $t_1$ , при котором напряжение на конденсаторе достигает максимального значения, и напряжение  $u_C(t_1)$ ; декремент колебания  $\Delta$ .

Результаты измерений запишите в табл. 9.

Таблица 8

| Апериодический режим        |                    |            |                             |          |                             |               |                             |                         |                      |              |                      |                     |                                      |
|-----------------------------|--------------------|------------|-----------------------------|----------|-----------------------------|---------------|-----------------------------|-------------------------|----------------------|--------------|----------------------|---------------------|--------------------------------------|
| Измерено                    |                    |            |                             |          |                             |               |                             |                         |                      |              |                      |                     |                                      |
| <i>R</i> <sub>кр</sub> , Ом | <i>R</i> , Ом      |            | <i>t</i> <sub>1</sub> , мкс |          | <i>t</i> <sub>2</sub> , мкс |               | $u_R(t_1), \mathbf{B}$      |                         | i (+.                | ) мА         | 11                   | $r(t_i) \mathbf{R}$ | $u_C(t_{\scriptscriptstyle \rm M}),$ |
|                             |                    |            |                             |          |                             |               |                             |                         | $\iota(\iota_1), MA$ |              | $u((i)), \mathbf{D}$ |                     | В                                    |
|                             |                    |            |                             |          |                             |               |                             |                         |                      |              |                      |                     |                                      |
| Рассчитано                  |                    |            |                             |          |                             |               |                             |                         |                      |              |                      |                     |                                      |
| <i>R</i> <sub>кр</sub> , Ом | δ, c <sup>-1</sup> | $\omega_0$ | o, c <sup>-1</sup>          | $p_1, c$ | -1                          | $p_2, c^{-1}$ | <i>t</i> <sub>1</sub> , MKC | <i>t</i> <sub>2</sub> , | мкс                  | $i(t_1)$ , M | ιA                   | $u_R(t_1), B$       | $u_C(t_1), \mathbf{B}$               |
|                             |                    |            |                             |          |                             |               |                             |                         |                      |              |                      |                     |                                      |

Таблица 9

| Колебательный режим        |        |                    |                       |  |                                  |                             |        |                        |  |                              |  |  |
|----------------------------|--------|--------------------|-----------------------|--|----------------------------------|-----------------------------|--------|------------------------|--|------------------------------|--|--|
| Измерено                   |        |                    |                       |  |                                  |                             |        |                        |  |                              |  |  |
| <i>R</i> , Ом              |        | $T_{\rm cb}$ , мкс |                       |  | $\omega_{\rm cb},  {\rm c}^{-1}$ | <i>t</i> <sub>1</sub> , мкс | $u_C($ | $u_C(t_1), \mathbf{B}$ |  | Δ                            |  |  |
|                            |        |                    |                       |  |                                  |                             |        |                        |  |                              |  |  |
| Рассчитано                 |        |                    |                       |  |                                  |                             |        |                        |  |                              |  |  |
| $\delta$ , c <sup>-1</sup> | τ, мкс |                    | $\omega_{cb}, c^{-1}$ |  | $T_{\rm cb}$ , мкс               | $u_C(t_1), \mathbf{B}$      | Δ      | $\Delta p_1,$          |  | $p_{2}^{-1}$ $p_{2}, c^{-1}$ |  |  |
|                            |        |                    |                       |  |                                  |                             |        |                        |  |                              |  |  |

# Содержание отчета

1. Исследуемые схемы, таблицы с результатами измерений и вычислений.

2. Расчет критического сопротивления  $R_{\rm kp}$  и экспериментальное определение его с объяснением.

3. Осциллограммы напряжений  $U_{\text{вх}}$ ,  $u_R$ ,  $u_C$ ,  $u_L$  для апериодического режима на одном рисунке с указанием масштабов по осям и обозначением моментов времени  $t_1$ ,  $t_2$  в соответствии с п.3. Расчетные формулы для определения соответствующих параметров и результаты вычислений, записанные в табл. 8.

4. Осциллограммы напряжений  $U_{\text{вх}}$ ,  $u_R$ ,  $u_C$ ,  $u_L$  для колебательного режима с необходимыми обозначениями в соответствии с п.4. Расчетные формулы для определения соответствующих параметров и результаты вычислений, записанные в табл. 9.

# Контрольные вопросы

1. Что такое критическое сопротивление, как оно рассчитывается и определяется экспериментально?

2. Какие условия нужны для возникновения апериодического и колебательного переходного процесса при подключении *RLC*-цепи к источнику постоянного напряжения?

3. Почему возникают затухающие колебания переходного тока и переходных напряжений в *RLC*-цепи?

4. Что такое декремент колебания? Как он рассчитывается и определяется экспериментально?

5. Как рассчитать переходный ток в апериодическом режиме при подключении *RLC*-цепи к источнику постоянного напряжения?

6. Как рассчитать постоянную времени апериодического и колебательного переходного процесса?

# Рекомендуемая литература

Попов В.П. Основы теории цепей. М.: Юрайт, 2017.

Новожилов О.П. Электротехника (теория электрических цепей). Люберцы: Юрайт, 2016.